

Equations différentielles linéaires

E ev normé sur \mathbb{R} ou \mathbb{C} de dim n , de base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$

$\mathcal{L}(E)$ algèbre munie de la norme associée

I intervalle, $I \neq \emptyset$

pas de pb avec l'intervalle

I Equations différentielles linéaires du 1^{er} ordre à coeff continus

1. $a: I \rightarrow \mathcal{L}(E)$ continus

(a : coeff, b : 2nd membre)

$b: I \rightarrow E$

pas un produit

appli lin qui travaille sur un vect

équa: $x' = ax + b$ ou $\forall t \in I, x'(t) = a(t)[x(t)] + b(t)$

équa. homo: $x' = ax$ ou $\forall t \in I, x'(t) = a(t)[x(t)]$

sol: $\varphi: I \rightarrow E$ définie, continue, dérivable / $\forall t \in I, \varphi'(t) = a(t)[\varphi(t)] + b(t)$

* interprétat^o matricielle

$A = \text{mat}_{\mathcal{B}} a$

B : vect. des coord. de b ds \mathcal{B}

X :

x

$X' = AX + B$

Pp 1) si $\{a, b\}$ sont de classe C^k sur I

$\{ \varphi \text{ solut}^o \text{ de } x' = ax + b$

alors $\varphi \in C^{k+1}$

$\varphi \in C^1 \Rightarrow a\varphi + b \in C^1 \Rightarrow \varphi' \in C^1 \Rightarrow a\varphi' + b \in C^1 \Rightarrow \varphi'' \in C^1 \dots$

$\dots \Rightarrow a^{(k)} + b \in C^k \Rightarrow \varphi' \in C^k$ ($\varphi^{(k+1)} \in C^k$)

2) L'ens. des sol. de l'équa. homo: S_H est un ss-ev de $C^{k+1}(I, E)$

$\varphi: C^{k+1} \rightarrow C^k(I, E)$ est linéaire (a est linéaire)

$x \mapsto x' - ax$

$\forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2, \forall (x, y) \in C^{k+1}(I, E),$

$\varphi(\alpha x + \beta y) = (\alpha x + \beta y)' - a(\alpha x + \beta y) = \alpha x' + \beta y' - \alpha ax - \beta ay = \alpha(x' - ax) + \beta(y' - ay)$

3) $S_H = \text{Ker } \varphi$ (est un ss-ev de $C^{k+1}(I, E)$)

L'ens. des sol. de l'équa linéaire S est vide ou est un ss-esp affine de $C^{k+1}(I, E)$, d'ev. directeur S_H

$\forall x \in C^{k+1}(I, E), x \in S \Leftrightarrow \varphi(x) = b \Leftrightarrow x \in \varphi^{-1}(b)$

si $b \notin \text{Im } \varphi: S = \emptyset$

si $b \in \text{Im } \varphi, \exists \varphi_0 \in C^{k+1}(I, E) / \varphi(\varphi_0) = b$ (φ_0 sp)

$\forall \varphi \in C^{k+1}(I, E), \varphi \in S \Leftrightarrow \varphi(\varphi) = b = \varphi(\varphi_0) \Leftrightarrow \varphi(\varphi) - \varphi(\varphi_0) = 0$

$\Leftrightarrow \varphi(\varphi - \varphi_0) = 0 \Leftrightarrow \varphi - \varphi_0 \in \text{Ker } \varphi = S_H$

$\Leftrightarrow \varphi \in \varphi_0 + S_H$

4) si $\{ \varphi \text{ sol. de } x' = ax + b$

$\{ J \text{ intervalle } J \neq \emptyset, J \subset I$

alors $\varphi|_J$ est sol. sur J de $x' = a|_J x + b|_J$

2 - problème de Cauchy

• C.I. (de Cauchy): $t_0 \in I, x_0 \in E$

• pb: trouver la sol. de $x' = ax + b$ vérifiant $\varphi(t_0) = x_0$

th de Cauchy Lipschitz linéaire

si $\{ a: I \rightarrow \mathcal{L}(E) \text{ continus}$

alors $\exists !$ sol. φ de $x' = ax + b$ définie sur I ,

$\{ b: I \rightarrow E$

$\varphi(t_0) = x_0$

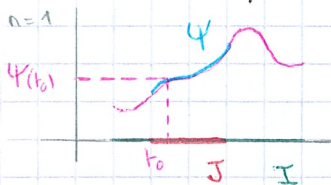
$\{ t_0 \in I, x_0 \in E$

conclaires 1) $S \neq \emptyset$

2) si $\{ J \text{ intervalle } J \subset I, J \neq \emptyset$ alors $\exists !$ sol φ de $x' = ax + b$ sur J

$\{ \varphi \text{ sol. de } x' = ax + b \text{ sur } J$

(φ prolongent de φ)



$\{ \varphi(t_0) \in E$ ($t_0 \in I$) ($t_0, \varphi(t_0)$): condit^o de Cauchy

$\exists !$ sol. φ définie sur I / $\varphi(t_0) = \varphi(t_0)$

et la restrict^o de φ à J est sol. du pb de Cauchy sur $J: \begin{cases} x' = ax + b \\ \varphi(t_0) = x_0 \end{cases}$

par unicité, $\varphi|_J = \varphi$

Equa. intégrale

φ sol. du pb de Cauchy

alors $\forall t \in I, \varphi(t) = x_0 + \int_{t_0}^t b(u) du + \int_{t_0}^t a(u)(\varphi(u)) du$

$$\varphi(t) = x_0 + \int_{t_0}^t b(u) du + \int_{t_0}^t a(u)(\varphi(u)) du$$

$$\frac{d}{dt} (x_0 + \int_{t_0}^t b(u) du + \int_{t_0}^t a(u)(\varphi(u)) du) = 0 + b(t) + a(t)(\varphi(t)) = \varphi'(t)$$

recip^t: si $\varphi: I \rightarrow E$ continue vérifie $\forall t \in I, \varphi(t) = x_0 + \int_{t_0}^t b(u) du + \int_{t_0}^t a(u)(\varphi(u)) du$
 alors φ est dérivable
 $\begin{cases} \varphi(t_0) = x_0 \\ \varphi' = a\varphi + b \end{cases}$

(dém. du th)

soit $y_0: I \rightarrow E$ continue, de classe C^1
 $t \mapsto x_0$

$$\forall n \in \mathbb{N}, y_{n+1}: I \rightarrow E$$

$$t \mapsto x_0 + \int_{t_0}^t (a(u)(y_n(u)) + b(u)) du$$

y_n est bien définie, de classe C^1 (intégrale d'une somme de fct^s C^1)

$$(y_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset C^1(I, E)^{\mathbb{N}}$$

$\{y_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ CV simpl^t, et unif^t sur \mathbb{H} compact de I (série télescopique)

soit $v_n: I \rightarrow E$
 $t \mapsto y_{n+1}(t) - y_n(t)$

soit K un compact qdq de I

soit K_0 un compact de I / $\{K \subset K_0, t_0 \in K_0\}$
 (segment)

$\delta(K_0)$: diamètre de K_0

rem: $\forall t \in K_0, \forall n \in \mathbb{N}^*, v_n(t) = \int_{t_0}^t [a(u)(y_n(u)) - a(u)(y_{n-1}(u))] du$
 $= \int_{t_0}^t a(u)(v_{n-1}(u)) du$

existence: a est continue sur K_0 compact donc bornée:

$$\exists M \in \mathbb{R}^+ / \forall u \in K_0, \|a(u)\| \leq M$$

v_0 est continue sur K_0 donc bornée:

$$\exists A \in \mathbb{R}^+ / \forall u \in K_0, \|v_0(u)\| \leq A$$

$$\forall t \in K_0, \|v_1(t)\| = \left\| \int_{t_0}^t a(u)(v_0(u)) du \right\| \leq \left| \int_{t_0}^t \|a(u)(v_0(u))\| du \right|$$

$$\leq \left| \int_{t_0}^t \|a(u)\| \|v_0(u)\| du \right| \leq \left| \int_{t_0}^t M A du \right| \leq M A |t - t_0|$$

$$\|v_2(t)\| \leq \left| \int_{t_0}^t \|a(u)\| \|v_1(u)\| du \right| \leq \left| \int_{t_0}^t M A |u - t_0| du \right| \leq \frac{M^2 A}{2} |t - t_0|^2$$

$$\|v_n(t)\| \leq \left| \int_{t_0}^t \|a(u)\| \|v_{n-1}(u)\| du \right| \leq \left| \int_{t_0}^t M A \frac{M^{n-1}}{(n-1)!} |u - t_0|^{n-1} du \right|$$

$$\leq \frac{M^n A}{n!} |t - t_0|^n \leq \frac{M^n A}{n} \delta(K_0)^n$$

$$\text{or, } \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(M \delta(K_0))^n}{n!} A = 0$$

donc $\sum v_n$ CV normal^t sur K_0 donc unif^t sur K_0

donc $\sum (y_{n+1} - y_n)$ CV unif^t sur K_0

donc $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ CV unif^t sur K_0 , vers une fct^e continue φ .

$y_{n+1} - y_n$

or, $\forall n \in \mathbb{N}, \forall t \in K_0, y_{n+1}(t) = x_0 + \int_{t_0}^t a(u)(y_n(u)) du + \int_{t_0}^t b(u) du$

or a est continue

donc $a(y_n)$ CV unif^t vers $a(\varphi)$ sur K_0

$\{y_n\}$ CV unif^t vers φ sur K_0

donc par intégrat^o sur le segment $[t_0, t]$,

$$\forall t \in K_0, \varphi(t) = x_0 + \int_{t_0}^t a(u)(\varphi(u)) du + \int_{t_0}^t b(u) du$$

unicité: soient φ_1, φ_2 2 sol.

$$\forall t \in I, \begin{cases} \varphi_1(t) = x_0 + \int_{t_0}^t a(u) \varphi_1(u) du + \int_{t_0}^t b(u) du \\ \varphi_2(t) = \dots \end{cases}$$

$$\varphi_1(t) - \varphi_2(t) = \int_{t_0}^t a(u) (\varphi_1(u) - \varphi_2(u)) du$$

$\forall K$ compact inclus ds I , K_0 segm^t compact / $\begin{cases} K \subset K_0 \\ t_0 \in K_0 \end{cases}$

$\forall u \in K_0, \|a(u)\| \leq M$ donc bornée
 $\varphi_1 - \varphi_2$ continue sur K_0 : $\exists B \in \mathbb{R}^+ / \forall u \in K_0, \|\varphi_1(u) - \varphi_2(u)\| \leq B$

$\forall t \in K_0, \|\varphi_1(t) - \varphi_2(t)\| \leq B$

$$\|\varphi_1(t) - \varphi_2(t)\| = \left\| \int_{t_0}^t a(u) (\varphi_1(u) - \varphi_2(u)) du \right\| \leq M B |t - t_0|$$

$$\leq \left| \int_{t_0}^t M \|\varphi_1(u) - \varphi_2(u)\| du \right| \leq \left| \int_{t_0}^t M^2 B |t - t_0| du \right| \leq \frac{M^2 B}{2} |t - t_0|^2$$

$$\forall t \in K_0, \forall n \in \mathbb{N}, \|\varphi_1(t) - \varphi_2(t)\| \leq \frac{M^2 B}{n!} |t - t_0|^n \leq \frac{M^2 B}{n!} \delta(K_0)^n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$$

d'où $\|\varphi_1(t) - \varphi_2(t)\| = 0$ φ_1 et φ_2 coïncident sur K compact de I
 donc sur I

3. solutions de l'équation homogène

$t_0 \in I, \begin{cases} S_H \rightarrow E \\ \varphi \mapsto \varphi(t_0) \end{cases}$ est un isomorphisme d'ev

conseq: $\dim S_H = \dim E = n$

sys. fondamental de sol. de l'équa. homo = base de S_H
 $(\varphi_1, \dots, \varphi_n) \in S_H^n$ génératrice et libre

P_p équivalentes) $(\varphi_1, \dots, \varphi_n) \in S_H^n$

- 1) $\Leftrightarrow (\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ syst. fonda
- 2) $\Leftrightarrow (\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ libre
- 3) $\Leftrightarrow \exists t \in I / (\varphi_1(t), \dots, \varphi_n(t))$ libre
- 4) $\Leftrightarrow \nabla$

(ds $C^1(I, E)$)

1) \Leftrightarrow 2)

4) \Rightarrow 3)

3) \Rightarrow 2) $\forall (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{K}^n, \alpha_1 \varphi_1 + \dots + \alpha_n \varphi_n = 0$
 $\Rightarrow \alpha_1 \varphi_1(t) + \dots + \alpha_n \varphi_n(t) = 0$ (pr le t de 3))
 $\Rightarrow \alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0$

2) \Rightarrow 4) contrepasée: $\exists t_0 \in I / (\varphi_1(t_0), \dots, \varphi_n(t_0))$ liée (non 4)
 un vecteur est combi. lin. des autres, par ex $\varphi_1(t_0)$:
 $\exists (\beta_2, \dots, \beta_n) \in \mathbb{K}^{n-1} / \varphi_1(t_0) = \beta_2 \varphi_2(t_0) + \dots + \beta_n \varphi_n(t_0)$
 $\varphi_1 - \beta_2 \varphi_2 - \dots - \beta_n \varphi_n \in S_H$
 $(\varphi_1 - \beta_2 \varphi_2 - \dots - \beta_n \varphi_n)(t_0) = 0$
 or, la fctⁿ nulle $\in S_H$ et s'annule en t_0
 th Cauchy Lips. lin: $\varphi_1 - \beta_2 \varphi_2 - \dots - \beta_n \varphi_n = 0$
 donc $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ est liée (non 2)

Cauchy-Lips: si une sol. s'annule en un pt, alors elle est nulle

B base de E , wronskien de $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ ds B :

$$W: \begin{cases} I \rightarrow \mathbb{K} \\ t \mapsto \det_B(\varphi_1(t), \dots, \varphi_n(t)) \end{cases}$$

\rightarrow sert à reconnaître si des familles sont libres ou non

P_p équivalentes) $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ syst. fonda de solut. $\Leftrightarrow \exists t \in I / W(t) \neq 0$
 $\Leftrightarrow \nabla$

calcul. $W \in C^{k+1}(I, \mathbb{K})$

$$\forall t \in I, W'(t) = \det_B(\varphi_1'(t), \varphi_2(t), \dots, \varphi_n(t)) + \dots + \det_B(\varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t), \varphi_n'(t))$$

si $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ est liée, alors $\forall t \in I, W(t) = 0$ donc $W'(t) = 0$

libre, alors $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ syst. fonda

$\forall t \in I, (\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ est une base de E

ds ce cas, $W'(t) = \det \begin{pmatrix} \varphi_1'(t) & \dots & \varphi_n'(t) \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} \varphi_1(t) & \dots & \varphi_n(t) \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix} + \dots + \det \begin{pmatrix} \varphi_1(t) & \dots & \varphi_n(t) \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix}$

$$= W(t) \left(\frac{a_{11}}{\varphi_{11}(t)} + \dots + \frac{a_{nn}}{\varphi_{nn}(t)} \right) = W(t) (a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn})$$

$$W'(t) = W(t) \operatorname{tr}(A(t))$$

ne dépend pas de la base, vrai ds les 2 cas (lié, libre)

W est sol. de l'équa. diff. lin. du 1^{er} ordre : $W' = W \operatorname{tr}(A)$:

$$\forall t \in I, W(t) = W(t_0) e^{\int_{t_0}^t \operatorname{tr}(A(u)) du}$$

$$f: \begin{cases} I \rightarrow K \\ t \mapsto W(t_0) e^{\int_{t_0}^t \operatorname{tr}(A(u)) du} \end{cases} \quad F \in C^0(I, K)$$

$$\begin{cases} F'(t) = W(t_0) \operatorname{tr}(A(t)) e^{\int_{t_0}^t \operatorname{tr}(A(u)) du} = F(t) \operatorname{tr}(A(t)) \\ F(t_0) = W(t_0) \end{cases}$$

donc F et W vérifient le m^{me} pb de Cauchy
donc par le th Cauchy-Lips, $W = F$

4. solutions de l'équation complète

si φ_0 sp. de $x' = ax + b$ alors $S = \varphi_0 + S_H$

si $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ syst. fonda de (H),

$$\varphi \in S \Leftrightarrow \exists (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in K^n / \varphi = \varphi_0 + \lambda_1 \varphi_1 + \dots + \lambda_n \varphi_n$$

pb: trouver une sp

→ 3 méthodes :

- * sol. évidente
- * principe de superposit^o des soluto (en phys: grandeurs additives)
- * variation des constantes

* principe de superposit^o des soluto (en phys: grandeurs additives)

$$x' = ax + \beta_1 b_1 + \dots + \beta_k b_k \quad (E)$$

$$\varphi_1 \text{ sol. de } x' = ax + b_1$$

$$\vdots$$

$$\varphi_k \text{ sol. de } x' = ax + b_k$$

$$\left. \begin{array}{l} \varphi_1 \text{ sol. de } x' = ax + b_1 \\ \vdots \\ \varphi_k \text{ sol. de } x' = ax + b_k \end{array} \right\} \beta_1 \varphi_1 + \dots + \beta_k \varphi_k \text{ sol. de } (E)$$

* variation des constantes

ex: $\begin{cases} x' = 2ty + \sin(t^2) \\ y' = -2tx + \cos(t^2) \end{cases}$

$$A(t) = \begin{pmatrix} 0 & 2t \\ -2t & 0 \end{pmatrix} \quad B(t) = \begin{pmatrix} \sin(t^2) \\ \cos(t^2) \end{pmatrix}$$

$$(\operatorname{tr} A(t) = 0 \Rightarrow W = \text{cste})$$

• (H): $\begin{cases} x' = 2ty \\ y' = -2tx \end{cases}$

sol.: $\varphi_1: \begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t \mapsto \begin{pmatrix} \sin(t^2) \\ \cos(t^2) \end{pmatrix} \end{cases}$

$\varphi_2: \begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t \mapsto \begin{pmatrix} \cos(t^2) \\ -\sin(t^2) \end{pmatrix} \end{cases}$

si ces 2 sol. ne sont pas lin. indep (syst. non fonda) elles ne contiennent pas

$$W(t) = \begin{vmatrix} \sin(t^2) & \cos(t^2) \\ \cos(t^2) & -\sin(t^2) \end{vmatrix} = -1 \neq 0 \quad \text{donc } (\varphi_1, \varphi_2) \text{ syst. fonda. de sol. de (H)}$$

• sol. de l'équa. complète si la forme: $\varphi_0 = \lambda_1 \varphi_1 + \lambda_2 \varphi_2$

avec $(\lambda_1, \lambda_2) \in C^1(I, K)$

$$\varphi_0' = \lambda_1' \varphi_1 + \lambda_1 \varphi_1' + \lambda_2' \varphi_2 + \lambda_2 \varphi_2' = \lambda_1' \varphi_1 + \lambda_2' \varphi_2 + b$$

$$\Leftrightarrow \lambda_1' \varphi_1 + \lambda_2' \varphi_2 = b$$

$C \in K \in E$ syst. lin de det: $W(t) \neq 0$ (ramer)

$$\lambda_1'(t) \begin{pmatrix} \sin(t^2) \\ \cos(t^2) \end{pmatrix} + \lambda_2'(t) \begin{pmatrix} \cos(t^2) \\ -\sin(t^2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin(t^2) \\ \cos(t^2) \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \sin(t^2) \lambda_1'(t) + \cos(t^2) \lambda_2'(t) = \sin(t^2) \\ \cos(t^2) \lambda_1'(t) - \sin(t^2) \lambda_2'(t) = \cos(t^2) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1'(t) = 1 \\ \lambda_2'(t) = 0 \end{cases}$$

d'où une primitive: $\begin{cases} \lambda_1: t \mapsto t \\ \lambda_2: t \mapsto 0 \end{cases}$

une sp: $\begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t \mapsto \begin{pmatrix} t \sin(t^2) \\ t \cos(t^2) \end{pmatrix} \end{cases}$

les sol.:

$$\begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t \mapsto \begin{pmatrix} t \sin(t^2) + \lambda_1 \sin(t^2) + \lambda_2 \cos(t^2) \\ t \cos(t^2) + \lambda_1 \cos(t^2) - \lambda_2 \sin(t^2) \end{pmatrix} \end{cases}$$

P

II Equations différentielles linéaires du 1^{er} ordre à coefficient constant (2nd membre var)

$$\begin{cases} a \in \mathcal{L}(E) \\ b \in C^k(I, E) \end{cases} \quad x' = ax + b \quad \begin{cases} A = \text{mat}_B^B(a) \\ B = \text{coord. de } b \text{ ds } B \end{cases} \quad x' = AX + B$$

1. solutions de l'équation homogène

a. exponentielle d'endomorphisme

$$\forall a \in \mathcal{L}(E), \quad e^a = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} a^k \quad \text{série abso CV}$$

$$P_p 1) : \begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{L}(E) \\ t \mapsto e^{ta} \end{cases} \in C^\infty$$

$$2) \frac{d}{dt}(e^{ta}) = a \circ e^{ta} = e^{ta} \circ a$$

$$3) \forall (s, t) \in \mathbb{R}^2, \quad e^{(s+t)a} = e^{sa} \circ e^{ta} = e^{ta} \circ e^{sa}$$

$$4) e^{ta} \in GL(E), \quad (e^{ta})^{-1} = e^{-ta}$$

b. Solution du pb de Cauchy homogène

$$x_0 \in E, t_0 \in I \quad \varphi_0 : \begin{cases} I \rightarrow E \\ t \mapsto e^{(t-t_0)a}(x_0) \end{cases}$$

$$\varphi_0 \in C^\infty(I)$$

$$\varphi_0(t_0) = x_0$$

$$\varphi_0'(t) = (a \circ e^{(t-t_0)a})(x_0) = a(e^{(t-t_0)a}(x_0)) = a \varphi_0(t)$$

c. système fondamental de solutions

$$\text{soit } (x_1, \dots, x_n) \text{ base de } E, \text{ soit } \varphi_i : \begin{cases} I \rightarrow E \\ t \mapsto e^{(t-t_0)a}(x_i) \end{cases}$$

$$\text{alors } \{(\varphi_1, \dots, \varphi_n) \in S_{II}^n$$

$$\{(\varphi_1(t_0), \dots, \varphi_n(t_0))\} \text{ est libre} \quad (\varphi_i(t_0) = y \text{ a une ! sol.)}$$

donc c'est un syst. fonda. de sol. de S_{II}

$$\begin{aligned} \text{et } W(t) &= \det_B(e^{(t-t_0)a}(x_1), \dots, e^{(t-t_0)a}(x_n)) \\ &= \det_B(x_1, \dots, x_n) \det(e^{(t-t_0)a}(x_1), \dots, e^{(t-t_0)a}(x_n)) \\ &= W(t_0) \det(e^{(t-t_0)a}) \end{aligned}$$

$$\varphi_i(t_0) = x_{i_0}$$

$$\text{rem: } W(t) = W(t_0) e^{\int_{t_0}^t \text{tr}(a(u)) du} = W(t_0) e^{(t-t_0)\text{tr}(a)}$$

$$\text{ccl: } \det(e^{(t-t_0)a}) = e^{(t-t_0)\text{tr}a} \quad \det(e^a) = e^{\text{tr}a}$$

$$\text{ex: } X' = AX$$

1^{er} cas: A diagonalisable

$$\exists (P \in GL_n(\mathbb{K}) \mid D = P^{-1}AP \in \mathcal{D}_n^0(\mathbb{K}))$$

méth 1:

$$\begin{aligned} &x_1, \dots, x_n \text{ vect. propres de } A \text{ pour } \lambda_1, \dots, \lambda_n \quad (P = (x_1, \dots, x_n)) \\ &\begin{cases} \varphi_1 : t \mapsto (e^{\lambda_1 t}) x_1 \\ \vdots \\ \varphi_n : t \mapsto (e^{\lambda_n t}) x_n \end{cases} \quad \begin{cases} \varphi_1'(t) = \lambda_1 e^{\lambda_1 t} x_1 = e^{\lambda_1 t} \lambda_1 x_1 = e^{\lambda_1 t} A x_1 \\ = A (e^{\lambda_1 t} x_1) = A \varphi_1(t) \end{cases} \end{aligned}$$

donc $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ est un syst. fonda de sol. de (H)

$$\text{sol. de (H): } \varphi : \begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{K}^n \\ t \mapsto \alpha_1 e^{\lambda_1 t} x_1 + \dots + \alpha_n e^{\lambda_n t} x_n \end{cases} \quad (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{K}^n$$

méth 2:

$$\begin{cases} D = P^{-1}AP \\ X' = AX \end{cases} \quad \text{je pose } X = PY, \quad X' = PY' = AX = APY \quad \text{donc } Y' = P^{-1}APY = DY$$

$$\begin{pmatrix} y_1' \\ \vdots \\ y_n' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 y_1 \\ \vdots \\ \lambda_n y_n \end{pmatrix}$$

$$\text{d'où } \begin{cases} y_1(t) = \alpha_1 e^{\lambda_1 t} \\ \vdots \\ y_n(t) = \alpha_n e^{\lambda_n t} \end{cases}$$

(pas besoin de P^{-1})

on connaît Y puis $X = PY$

$\underline{2^e \text{ cas}} : \begin{cases} x' = x + y \\ y' = 6x + 2y \end{cases}$

$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 6 & 2 \end{pmatrix}$

$\chi_A = (1-x)(2-x)-6 = x^2 - 3x - 4 = (x+1)(x-4)$
 A est diagonalisable

val. p. -1 : $\begin{cases} x+y = -x \\ 6x+2y = -y \end{cases}$ $X_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$
 4 : $\begin{cases} x+y = 4x \\ 6x+2y = 4y \end{cases}$ $X_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$

$X(t) = \alpha_1 e^{-t} X_1 + \alpha_2 e^{4t} X_2$

sol. : $\begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t \mapsto \begin{pmatrix} \alpha_1 e^{-t} + \alpha_2 e^{4t} \\ -2\alpha_1 e^{-t} + 3\alpha_2 e^{4t} \end{pmatrix} \end{cases}$ $(\alpha_1, \alpha_2) \in \mathbb{R}^2$

3ème cas : A non diagonalisable

$\begin{cases} x' = 2x - y \\ y' = x \end{cases}$

$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ $\chi_A = (2-x)(-x)+1 = x^2 - 2x + 1 = (x-1)^2$ scinde' or $A \neq I_2$ donc A non diagonalisable A trigonalisable

val. p. 1 : $\begin{cases} 2x - y = x \\ x = y \end{cases}$ $X_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ $X_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ qq / (X_1, X_2) libre

$X_1 = X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = X_1 + X_2$ $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = T$

$PY = X$ $P^{-1}X' = P^{-1}APY$ $Y' = TY$ $\begin{pmatrix} u' \\ v' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$ $\begin{cases} u' = u + v \\ v' = v \end{cases}$

$\Rightarrow \begin{cases} v(t) = \alpha_1 e^t \\ u' = u + \alpha_1 e^t \end{cases}$

(H) : $u' = u \Rightarrow u = \alpha_2 e^t$ sp : $\alpha_1 t e^t \Rightarrow u = \alpha_2 e^t$ $\begin{cases} v(t) = \alpha_1 e^t \\ u(t) = \alpha_1 t e^t + \alpha_2 e^t \end{cases}$

$Y(t) = \begin{pmatrix} \alpha_1 t e^t + \alpha_2 e^t \\ \alpha_1 e^t \end{pmatrix}$ $X = PY$ $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha_1 t e^t + (\alpha_1 + \alpha_2) e^t \\ \alpha_1 e^t \end{pmatrix}$

3ème cas : A non trigonalisable

$\begin{cases} x' = 2x - 2y \\ y' = x \end{cases}$

$A = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ $\chi_A = (2-x)(-x)+2 = x^2 - 2x + 2 = (x-1)^2 + 1$ par de racines ds \mathbb{R}

ds $\mathbb{C} : \begin{cases} \lambda_1 = 1+i \\ \lambda_2 = 1-i \end{cases}$ $X_1 : \begin{cases} 2x - 2y = (1+i)x \\ x = (1+i)y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} [2(1+i) - 2]y = (1+i)^2 y \\ x = (1+i)y \end{cases} \Leftrightarrow x = (1+i)y$
 $X_1 \begin{pmatrix} 1+i \\ 1 \end{pmatrix}$ de \bar{m} , $X_2 \begin{pmatrix} 1-i \\ 1 \end{pmatrix}$

sol. complexes : $\begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}^2 \\ t \mapsto \alpha_1 e^{(1+i)t} X_1 + \alpha_2 e^{(1-i)t} X_2 \end{cases}$ $(\alpha_1, \alpha_2) \in \mathbb{C}^2$

une sol. réelle : $e^{(1+i)t} X_1 + e^{(1-i)t} X_2 = 2 \operatorname{Re} (e^{(1+i)t} X_1)$

une autre : $\frac{1}{i} (e^{(1+i)t} X_1 - e^{(1-i)t} X_2) = 2 \operatorname{Im} (e^{(1+i)t} X_1)$

$\det (X_1, X_2) \begin{pmatrix} e^{(1+i)t} X_1 + e^{(1-i)t} X_2, \frac{1}{i} (e^{(1+i)t} X_1 - e^{(1-i)t} X_2) \end{pmatrix} = -\frac{2}{i} e^{2t} \neq 0$

$Y_1(t) = 2e^t \begin{pmatrix} \cos t \\ 1 \end{pmatrix}$ $Y_2(t) = 2e^t \begin{pmatrix} \cos t \\ 0 \end{pmatrix} + \sin t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

sol. : $\begin{cases} x(t) = e^t (\beta \cos t - \gamma \sin t + \delta \cos t + \gamma \sin t) \\ y(t) = e^t (\beta \cos t + \gamma \sin t) \end{cases}$ $(\beta, \gamma) \in \mathbb{R}^2$

* $V(t_0, x_0) \in I \times E$, $\varphi : \begin{cases} I \rightarrow E \\ t \mapsto e^{(t-t_0)A} (x_0) + \int_{t_0}^t e^{(t-u)A} b(u) du \end{cases}$ bcu du

φ est la sol. du pb de Cauchy ($\varphi(t_0) = x_0$)

$\varphi(t) = \alpha_0 e^{(t-t_0)A} (x_0) + \alpha_0 e^{t_0 A} \int_{t_0}^t e^{-uA} b(u) du + e^{t_0 A} e^{-t_0 A} b(t)$ itérée de J
 $= \alpha_0 \left[e^{(t-t_0)A} (x_0) + \int_{t_0}^t e^{(t-u)A} b(u) du \right] + b(t) = \alpha_0 (\varphi(t)) + b(t)$
 $\varphi(t_0) = x_0 + 0$

III Equations différentielles linéaires scalaires du premier ordre à coefficients continus

$$(\alpha, \beta, b) \in C^0(I, \mathbb{K})^3, \quad \forall t \in I, \alpha(t) \neq 0$$

$$\alpha y' + \beta y = b$$

$$\forall t \in I, \alpha(t) y'(t) + \beta(t) y(t) = b(t)$$

$$(H): \alpha y' + \beta y = 0$$

* rem: * m^e situat^o qu'au I: $y' = -\frac{\beta}{\alpha} y - \frac{b}{\alpha}$

$$\forall t \in I, \alpha(t): \begin{cases} \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K} \\ u \mapsto \frac{\beta(t)}{\alpha(t)} u \end{cases}$$

$$\alpha(t) \in \mathcal{L}(\mathbb{K})$$

cel: solut^o de classe $C^1(I)$ (C^k si α, β, b de classe C^k)

$$\dim S_H = 1$$

S esp. affine d'ev directeur S_H

H_b Cauchy Lips: $\forall t_0 \in I, \forall y_0 \in \mathbb{K}, \exists ! \text{ sol. } \varphi / \varphi(t_0) = y_0$ (sur I)

1. solutions de (H)

meth 1: $t_0 \in I, \varphi_0: \begin{cases} I \rightarrow \mathbb{K} \\ t \mapsto e^{-\int_{t_0}^t \frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du} \end{cases}$

alors φ_0 est une sol. non nulle de (H)

(φ_0) est un syst. fonda de sol. de (H)

$$\forall t \in I, \varphi_0'(t) = -\frac{\beta(t)}{\alpha(t)} e^{-\int_{t_0}^t \frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du} = -\frac{\beta(t)}{\alpha(t)} \varphi_0(t)$$

meth 2: sépara^o des variables ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$)

$$\varphi'(t) = -\frac{\beta(t)}{\alpha(t)} \varphi(t) \quad \text{soit } \varphi \text{ une sol.}$$

1^{er} cas: $\exists t_0 \in I / \varphi(t_0) = 0$

alors, par Cauchy-Lips, $\forall t \in I, \varphi(t) = 0$

g^eme cas: $\forall t \in I, \varphi(t) \neq 0$

alors I est connexe par arcs

? φ est continue

donc $(\forall t \in I, \varphi(t) > 0)$ ou $(\forall t \in I, \varphi(t) < 0)$

$$\forall t \in I, \frac{\varphi'(t)}{\varphi(t)} = -\frac{\beta(t)}{\alpha(t)} \Rightarrow \int_{t_0}^t \frac{\varphi'(u)}{\varphi(u)} du = \int_{t_0}^t -\frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du \Rightarrow \left[\ln |\varphi(u)| \right]_{t_0}^t = -\int_{t_0}^t \frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du$$

$$\exists \lambda \in \mathbb{R} / \ln |\varphi(t)| - \lambda = -\int_{t_0}^t \frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du$$

$$\Rightarrow |\varphi(t)| = e^\lambda e^{-\int_{t_0}^t \frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du}$$

$$\exists \mu \in \mathbb{R}^* / \forall t \in I, \varphi(t) = \mu e^{-\int_{t_0}^t \frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du}$$

donc les sol. sont

$$\begin{cases} I \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto \mu e^{-\int_{t_0}^t \frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du} \end{cases} \quad \mu \in \mathbb{R}^*$$

2. solutions de l'équation complète

recherche d'une sp. \rightarrow sol. érid.

\rightarrow cas partic. (polynôme, ...)

\rightarrow superposit^o

\rightarrow var. de la cste: $\alpha y' + \beta y = b, \quad y_0 \neq 0 \in S_H$
on cherche $\lambda \in C^1(I, \mathbb{K}) / \varphi = \lambda y_0$ solut^o
 $\alpha \lambda' y_0 = b$

rem: si α s'annule sur I,

$\exists t_0 \in I / \alpha(t_0) = 0$ et $\forall t \in I \setminus \{t_0\}, \alpha(t) \neq 0$,

on résout { sur $I_n] -\infty, t_0[$

{ sur $I_n] t_0, +\infty[$

puis on raccorde les sol.

(S peut être vide, de dim 0, 1 ou 2.)

IV Equations différentielles linéaires scalaires du 2nd ordre à coefficient continus

$$(\alpha, \beta, \gamma, b) \in C^0(I, \mathbb{K})^4$$

$$\forall t \in I, \alpha(t) \neq 0$$

$$\alpha y'' + \beta y' + \gamma y = b$$

$$\forall t \in I, \alpha(t) y''(t) + \beta(t) y'(t) + \gamma(t) y(t) = b(t)$$

1. transformation

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{\sigma}{\alpha} & -\frac{\beta}{\alpha} \end{pmatrix} \quad Y = \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{b}{\alpha} \end{pmatrix} \quad A \in C^0(I, \mathcal{M}_2(\mathbb{K})) \quad (Y, B) \in C^0(I, \mathbb{K})^2$$

$$AY + B = \begin{pmatrix} -\frac{\sigma y}{\alpha} - \frac{\beta y'}{\alpha} + \frac{b}{\alpha} \end{pmatrix} \quad dy'' + \beta y' + \sigma y = b \iff Y' = AY + B$$

conséquences : * les sol. sont de classe $C^2(I)$
 * H_0 Cauchy-Lips. lin. : $\forall t_0 \in I, \forall (y_0, z_0) \in \mathbb{K}^2$
 $\exists!$ sol φ de $\alpha y'' + \beta y' + \sigma y = b$, définie sur I /
 $\begin{cases} \varphi(t_0) = y_0 \\ \varphi'(t_0) = z_0 \end{cases}$

2. solutions de l'équation homogène
 dim $S_H = 2, (\varphi_1, \varphi_2) \in S_H^2$

syst. fonda $\iff (\varphi_1, \varphi_2)$ base de S_H
 (de $\alpha y'' + \beta y' + \sigma y = 0$) $\iff \begin{pmatrix} \varphi_1 \\ \varphi_1' \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \varphi_2 \\ \varphi_2' \end{pmatrix}$ syst. fonda de $Y' = AY$
 $\iff \exists t_0 \in I / \begin{pmatrix} \varphi_1(t_0) \\ \varphi_1'(t_0) \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \varphi_2(t_0) \\ \varphi_2'(t_0) \end{pmatrix}$ est libre
 $\iff \forall t$
 $\iff W : \begin{matrix} I \rightarrow \mathbb{K} \\ t \mapsto \begin{vmatrix} \varphi_1(t) & \varphi_2(t) \\ \varphi_1'(t) & \varphi_2'(t) \end{vmatrix} \end{matrix} \iff \exists t_0 \in I / W(t_0) \neq 0$
 $\iff \forall t$

calcul : $W'(t) = \text{tr}(A(t)) W(t) = -\frac{\beta(t)}{\alpha(t)} W(t)$
 sol : $W(t) = W(t_0) e^{-\int_{t_0}^t \frac{\beta(u)}{\alpha(u)} du}$

3. solutions de l'équation complète

a. recherche d'un syst. fonda.

* var. de la cste

b. recherche d'une s.p.

- * sol. évidente
- * superposito
- * var des cstes

ex : $(x-1)y'' - xy' + y = (x-1)^2 \sin x : (E) \quad I =]1, +\infty[\quad (\text{resp.}] -\infty, 1[)$

• (H) : $(x-1)y'' - xy' + y = 0$

φ_1 s.p. : $\varphi_1 : \begin{matrix} I \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto x \end{matrix}$

$\varphi_2 \rightarrow$ non évidente \rightarrow var de la cste :

$$\begin{cases} \varphi_2(x) = \lambda \ln \varphi_1(x) = \lambda(\ln x) x \\ \varphi_2'(x) = \lambda'(x) x + \lambda(x) \\ \varphi_2''(x) = \lambda''(x) x + 2\lambda'(x) \end{cases}$$

(H) : $(x-1)[\lambda''x + 2\lambda'] - x[\lambda'x + \lambda] + [\lambda x] = 0$

$\iff x(x-1)\lambda'' + [2(x-1) - x^2]\lambda' - x\lambda + \lambda x = 0$

$\iff x(x-1)\lambda'' + (-x^2 + 2x - 2)\lambda' = 0$

$J \subset \mathbb{R} \setminus \{0, 1\}$

$\iff \frac{\lambda''}{\lambda'} = \frac{-x^2 + 2x - 2}{x(x-1)} = \dots = 1 - \frac{2}{x} + \frac{1}{x-1}$

$\iff \ln|\lambda'| = x - 2 \ln|x| + \ln|x-1|$

$\iff \lambda' = \frac{x-1}{x^2} e^x$

d'où une sol : $\lambda(x) = \frac{e^x}{x} \quad \varphi_2 : \begin{matrix} I \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto e^x \end{matrix}$

Vérif. $W(x) = \begin{vmatrix} x & e^x \\ 1 & e^x \end{vmatrix} = (x-1)e^x \neq 0$

• on cherche une sol de (E) : $\varphi = \lambda \varphi_1 + \mu \varphi_2$ avec $(\lambda, \mu) \in C^2(I, \mathbb{R})^2$
 et $\forall x \in I, \lambda'(x)\varphi_1(x) + \mu'(x)\varphi_2(x) = 0$

$$\varphi = \lambda \varphi_1 + \lambda \varphi_1' + \mu \varphi_2 + \mu \varphi_2' = \lambda \varphi_1 + \mu \varphi_2$$

$$\varphi'' = \lambda \varphi_1'' + \lambda \varphi_1''' + \mu \varphi_2'' + \mu \varphi_2'''$$

$$\varphi \text{ sol. de (E)} : (\alpha - 1) [\lambda \varphi_1'' + \lambda \varphi_1''' + \mu \varphi_2'' + \mu \varphi_2'''] - \alpha [\lambda \varphi_1' + \mu \varphi_2'] + [\lambda \varphi_1 + \mu \varphi_2] = (\alpha - 1)^2 \sinh x$$

$$\Leftrightarrow (\alpha - 1) [\lambda \varphi_1' + \mu \varphi_2'] = (\alpha - 1)^2 \sinh x$$

donc
$$\begin{cases} \varphi_1(x) \lambda'(x) + \varphi_2(x) \mu'(x) = 0 \\ \varphi_1'(x) \lambda'(x) + \varphi_2'(x) \mu'(x) = (\alpha - 1) \sinh x \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha \lambda' + e^x \mu' = 0 \\ \lambda' + e^x \mu' = (\alpha - 1) \sinh x \end{cases}$$

$$W(x) = \begin{vmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ \varphi_1' & \varphi_2' \end{vmatrix} = x \cdot e^x - 1 \cdot e^x = (x-1)e^x \neq 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} e^x \mu' = -\alpha \lambda' \\ \lambda'(\alpha - 1) = (\alpha - 1) \sinh x \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda'(x) = -\sinh x \\ \mu'(x) = e^{-x} (-\alpha)(-\sinh x) = \alpha e^{-x} \sinh x \end{cases}$$

4 - solutions de l'équation à coefficients constants

$$\alpha y'' + \beta y' + \gamma y = b \quad (\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{K}^* \times \mathbb{K}^2$$

$$b \in C^0(I, \mathbb{K})$$

on cherche des sol. de (H) sous la forme $\varphi(t) = e^{\lambda t}$

on cherche les valeurs de λ pour lesquelles on a des sol.

$$\varphi \text{ sol. de (H)} \Leftrightarrow \alpha \lambda^2 e^{\lambda t} + \beta \lambda e^{\lambda t} + \gamma e^{\lambda t} = 0$$

$$\Leftrightarrow \alpha \lambda^2 + \beta \lambda + \gamma = 0 \quad (\text{équa caract.})$$

→ 2 racines distinctes λ_1, λ_2 :

$$\begin{cases} \varphi_1(t) = e^{\lambda_1 t} \\ \varphi_2(t) = e^{\lambda_2 t} \end{cases}$$

$$W(t) = \begin{vmatrix} e^{\lambda_1 t} & e^{\lambda_2 t} \\ \lambda_1 e^{\lambda_1 t} & \lambda_2 e^{\lambda_2 t} \end{vmatrix} = (\lambda_2 - \lambda_1) e^{(\lambda_1 + \lambda_2)t} = (\lambda_2 - \lambda_1) e^{-\beta t / \alpha} \neq 0$$

→ 1 racine double λ :

$$\begin{cases} \varphi_1(t) = e^{\lambda t} \\ \varphi_2(t) = t e^{\lambda t} \end{cases}$$

$$W(t) = \begin{vmatrix} e^{\lambda t} & t e^{\lambda t} \\ \lambda e^{\lambda t} & e^{\lambda t} + \lambda t e^{\lambda t} \end{vmatrix} = e^{2\lambda t} \neq 0$$